



## **INSTRUKCJA OBSŁUGI**

**Jednostka sterująca do biurka z elektryczną regulacją wysokości COMPACT**



## Spis treści

|       |   |    |
|-------|---|----|
| 1.    | Wstęp .....   | 4  |
| 1.1   | Przeznaczenie .....   | 4  |
| 1.2   | Funkcjonalność .....  | 4  |
| 1.3   | Grupa docelowa .....  | 5  |
| 1.4   | Symbole stosowane w instrukcjach bezpieczeństwa .....               | 5  |
| 1.5   | Inteligentna ochrona systemu (ISP)<br>– system antyzgnieniowy ..... | 6  |
| 1.6   | Zawartość opakowania .....  | 7  |
| 1.7   | Rozpakowywanie .....  | 7  |
| 1.8   | Instrukcje bezpieczeństwa .....                                     | 7  |
| 1.8.1 | Ogólne instrukcje bezpieczeństwa .....                              | 8  |
| 1.8.2 | Ważne uwagi dla producentów OEM .....                               | 10 |
| 1.9   | Ważne uwagi dla serwisu .....                                       | 10 |
| 2.    | Instrukcja instalacji .....   | 11 |
| 2.1   | Montaż zgodny z TCO 04 .....  | 12 |
| 3.    | Uruchomienie .....  | 13 |
| 3.1   | Gniazda zasilacza COMPACT .....                                     | 13 |
| 3.2   | Procedura uruchomienia .....  | 14 |
| 3.2.1 | Podłączanie napędu .....  | 14 |
| 3.2.2 | Podłączanie pilota .....  | 14 |
| 3.2.3 | Podłączanie komponentów dodatkowych .....                           | 14 |
| 3.2.4 | Podłączanie zasilania .....   | 15 |
| 3.2.5 | Konfiguracja systemu (przykład) .....                               | 15 |
| 4.    | Obsługa zasilacza COMPACT .....                                     | 16 |
| 4.1   | Podstawowe funkcje .....  | 16 |
| 4.1.1 | Ruch blatu w górę .....   | 16 |
| 4.1.2 | Ruch blatu w dół .....  | 17 |
| 4.2   | Zaawansowane funkcje .....  | 17 |
| 4.2.1 | Zapisywanie położenia blatu .....                                   | 17 |
| 4.2.2 | Przywołanie zapisanej pozycji .....                                 | 18 |
| 4.2.3 | Zmiana wyświetlanej wysokości blatu .....                           | 19 |
| 4.2.4 | Ręczne resetowanie .....  | 20 |
| 4.2.5 | Włączanie kalibracji położenia granicznego .....                    | 21 |
| 4.2.6 | Kalibracja położenia granicznego .....                              | 22 |
| 4.3   | Funkcje zależne od oprogramowania .....                             | 23 |
| 4.3.1 | Zakresy niskiej prędkości .....                                     | 23 |
| 4.3.2 | Obszar bezpieczeństwa .....   | 23 |
| 4.3.3 | Pozycja zatrzymania dla pojemników oraz półek .....                 | 24 |
| 4.3.4 | Wykrywanie styków .....   | 25 |
| 4.3.5 | Automatyczny powrót .....   | 26 |
| 4.3.6 | Konfiguracja systemu antyzgnieniowego .....                         | 26 |
| 4.3.7 | Monitorowanie cyklu pracy .....                                     | 27 |
| 4.3.8 | Zmiana liczby napędów .....   | 28 |



|       |   |    |
|-------|---|----|
| 5.    | Dane techniczne .....                             | 30 |
| 6.    | Dodatek .....                                     | 32 |
| 6.1   | Możliwe błędy i środki zaradcze .....             | 32 |
| 6.2   | Komunikaty o błędach na wyświetlaczu pilota ..... | 33 |
| 6.3   | Wskazanie błędu za pomocą diod LED .....          | 35 |
| 6.4   | Polecenia klawiszowe .....                        | 37 |
| 6.5   | Produkty opcjonalne .....                         | 38 |
| 6.5.1 | Piloty .....                                      | 38 |
| 6.6   | Szablon do wiercenia .....                        | 40 |
| 7.    | Dalsze informacje .....                           | 42 |
| 7.1   | Utylizacja .....                                  | 42 |
| 7.2   | Normy .....                                       | 42 |
| 7.3   | Informacja o producencie .....                    | 43 |



## 1. Wstęp

Drogi użytkowniku,

Dziękujemy za wybór jednostki sterującej **COMPACT** do biurka z elektryczną regulacją wysokości produkcji **LOGICDATA Electronic & Software Entwicklungs GmbH**. Jesteś teraz w posiadaniu najnowocześniejszego produktu, który spełnia wszystkie odpowiednie wymagania bezpieczeństwa.

### 1.1 Przeznaczenie

Jednostka sterująca COMPACT może być wykorzystywana jedynie do zamierzonego celu, np. kontroli biurka z elektryczną regulacją wysokości. Jedynie siłowniki spełniające wytyczne **LOGICDATA** mogą być wykorzystywane jako urządzenia do regulacji wysokości. Zasilacze muszą zostać zainstalowane, uruchomione a ich poprawność działania sprawdzona przez wykwalifikowany personel. Wykorzystanie jednostek sterujących do kontrolowania innych silników czy siłowników czy instalowanie ich w celach innych niż elektryczna regulacja wysokości biurek jest dozwolona jedynie za uprzednią pisemną zgodą **LOGICDATA**. Podstawową funkcją urządzenia jest regulacja w górę i w dół, która może być kontrolowana przy użyciu wszystkich dostępnych pilotów.

### 1.2 Funkcjonalność

Jednostki sterujące COMPACT zawierają następujące funkcje (dostępność niektórych z nich jest zależna od zastosowanego pilota):

- Wysoce wydajny zasilacz impulsowy (SMPS).
- Niskie zużycie energii w trybie gotowości, niska emisja polowa.
- Dostępne jednostki sterujące z napięciem wejściowym w USA i UE.
- ISP (Inteligentna ochrona systemu).
- Strefa bezpieczeństwa.
- Obszar niskiej prędkości.
- Diagnostyka InBox.
- Pozycja zatrzymania kontenerów oraz półek.
- Szeroki wybór pilotów **LOGICDATA** dostępny dla jednostek sterujących.
- Gniazdo logiczne DATA dla czujników i kaskady.
- Dostępne dodatkowe funkcje w zależności od użytego modelu pilota (np. zapisywanie pozycji biurka, dostosowanie biurka do zapisanych pozycji itp.).



### 1.3 Grupa docelowa

Ta instrukcja obsługi przeznaczona jest dla następujących grup ludzi:

- Techników odpowiedzialnych za konfigurację i uruchomienie biurk z elektryczną regulacją wysokości (podłączanie siłowników, zasilacza, konfigurowanie jednostek sterujących itp.)
- Personelu zajmującego się montażem, serwisem i konserwacją mebli, który odpowiada za uruchomienie biurk z elektryczną regulacją wysokości w salonach wystawowych lub u klienta

Do poprawnego zainstalowania, uruchomienia i skonfigurowania biurk z elektryczną regulacją wysokości wykorzystujących zasilacz COMPACT wymagane są następujące elementy:



- Podstawowe mechaniczne i elektryczne umiejętności (wraz z odpowiednimi kwalifikacjami)
- Przeczytanie instrukcji obsługi

### 1.4 Symbole stosowane w instrukcjach bezpieczeństwa

Niniejsza instrukcja obsługi zawiera instrukcje bezpieczeństwa z symbolami mającymi na celu zwrócić uwagi czytelnika na możliwe zagrożenia i ryzyko resztkowe. Wskazują one następująco:



**Niebezpieczeństwo:** ten symbol ostrzegawczy informuje o bezpośrednim zagrożeniu życia i zdrowia ludzi.

*Nieprzestrzeganie tego oznaczenia może skutkować poważnymi problemami zdrowotnymi, poważnymi obrażeniami i szkodami materialnymi.*



**Uwaga:** to ostrzeżenie informuje o możliwych zagrożeniach związanych z prądem elektrycznym.

*Nieprzestrzeganie tego ostrzeżenia może skutkować obrażeniami ciała szkodami materialnymi.*



**Uwaga:** ten symbol zwraca uwagę na ważne informacje, które należy uwzględnić, aby bezpiecznie obsługiwać zasilacz COMPACT.



**Niebezpieczeństwo:** to ostrzeżenie informuje o możliwym ryzyku przytrzaśnięcia lub ściśnięcia części ciała w wyjątkowych przypadkach. *Nieprzestrzeganie tego ostrzeżenia może skutkować problemami zdrowotnymi, poważnymi obrażeniami i szkodami materialnymi. i szkodami materialnymi.*



**Uwaga:** musisz przeczytać instrukcję obsługi.



## 1.5 Inteligentna ochrona systemu (ISP) – system antyzgnieciowy

ISP jest najnowocześniejszym elektronicznym systemem ochrony opracowanym przez LOGICDATA. Znacząco również zmniejsza ryzyko przytrzaśnięcia lub ściśnięcia palców.



**Niebezpieczeństwo:** pomimo istnienia systemu ISP, w wyjątkowych sytuacjach nadal może występować ryzyko zakleszczenia, ponieważ nie tylko jednostka sterująca, ale także interakcja między systemami mechanicznymi i elektrycznymi jest odpowiedzialna za wyłączenie siłownika. Ponadto, elementy mechaniczne, siłownik i warunki otoczenia wpływają na czułość wyłączenia.

*Jako producent jednostki sterującej LOGICDATA nie może całkowicie wyeliminować ryzyka rezydualnego ani przyjąć żadnej odpowiedzialności.*



**Uwaga:** czułość systemu ISP i jego wartość graniczna zależą od całego systemu (komponenty mechaniczne i elektryczne). Aby ocenić możliwości ISP dla stołu z regulacją wysokości, skontaktuj się z LOGICDATA!

W celu zmaksymalizowania funkcjonalności systemu ISP należy zwrócić uwagę na następujące kwestie: Aby zapewnić najlepszą możliwą ochronę przed ściśnięciem, należy zamontować **hamulec** mechaniczny, który jest uruchamiany, gdy biurko z elektryczną regulacją wysokości przesuwa się w dół.



**Uwaga:** bez hamulca mechanicznego czułość wyłączenia może zostać zmniejszona w przypadku działania pod obciążeniem. Jeśli jednak nie występuje obciążenie na blacie, system ISP będzie działał prawidłowo nawet bez hamulca.



**Uwaga:** w przypadku, gdy system ISP powstrzyma ruch biurka, możliwy jest jedynie ruch biurka w kierunku przeciwnym (funkcja bezpieczeństwa początkowo uniemożliwia regulację wysokości w tym samym kierunku, w którym został uruchomiony).



## 1.6 Zawartość opakowania

Jednostka bezpieczeństwa COMPACT jest dostarczana w standardzie z następującymi elementami:



Obrazek 1: Zawartość opakowania

- ① Jednostka sterująca COMPACT



**Uwaga:** przewody zasilające można zamówić osobno. Szczegółowe informacje na temat opcjonalnych komponentów i akcesoriów zasilacza dostępne na stronie 38.

## 1.7 Rozpakowywanie

Zasilacz COMPACT jest dostarczany w pudełku kartonowym. Niektóre komponenty są również uszczelnione folią z tworzywa sztucznego. Aby rozpakować, wykonaj następujące czynności:

1. Usuń pudełko kartonowe oraz plastikową folię z komponentów.
2. Sprawdź zawartość opakowania.
3. Zutyliczuj materiały opakowaniowe.
4. Zachowaj instrukcję obsługi dla operatorów.



**Uwaga:** zapewnij ekologiczną utylizację materiałów opakowaniowych (oddziel części plastikowe od kartonowego pudełka).

## 1.8 Instrukcje bezpieczeństwa

Niniejsza instrukcja obsługi zawiera instrukcje bezpieczeństwa, które zwracają uwagę na wszelkie możliwe zagrożenia, umożliwiając w ten sposób bezpieczne użytkowanie zasilacza COMPACT. Zawsze przestrzegaj tych ostrzeżeń i instrukcji.

W tej sekcji znajdziesz ogólne instrukcje bezpieczeństwa, które nie odnoszą się do konkretnych kroków lub procedur. Instrukcje bezpieczeństwa dotyczące pracy znajdziesz w odpowiednich rozdziałach instrukcji. Dodatkowe ostrzeżenia są podane na samej jednostce sterującej COMPACT.



## 1.8.1 Ogólne instrukcje bezpieczeństwa



**Uwaga:** przed instalacją i obsługą sterownika COMPACT należy uważnie przeczytać instrukcję obsługi.



**Uwaga:** pod żadnym pozorem nie otwierać jednostki sterującej COMPACT. Istnieje niebezpieczeństwo porażenia prądem.



**Uwaga:** jednostka sterująca COMPACT nie jest przeznaczona do pracy ciągłej. Aby praca przebiegała bez zakłóceń jej długość nie powinna przekraczać cyklu pracy wskazanego na tabliczce znamionowej.



**Uwaga:** jednostka sterująca COMPACT może być zasilana wyłącznie napięciem sieciowym podanym na tabliczce znamionowej. Dostępne są również wersje zasilaczy COMPACT do napięć sieciowych używanych w innych krajach.



**Uwaga:** należy używać wyłącznie przewodu zasilającego dostarczonego z zasilaczem. Sprawdź, czy nie jest on uszkodzony. Nigdy nie obsługuj jednostki sterującej, jeśli przewód zasilający jest uszkodzony.



**Niebezpieczeństwo:** niedopuszczalne jest podłączanie produktów własnej konstrukcji do sterowników siłownika LOGICDATA. Aby zapobiec uszkodzeniu urządzenia, należy używać jedynie elementów odpowiednich do jednostek sterujących COMPACT.



**Uwaga:** przed podłączeniem i odłączeniem pilotów należy odłączyć przewód zasilający.



**Uwaga:** w przypadku nieprawidłowego działania (np. w przypadku ciągłego ruchu blatu na skutek zablokowania klawisz ruchu), należy natychmiast odłączyć urządzenie od zasilania.



**Niebezpieczeństwo:** nie narażać zasilacza COMPACT na działanie wilgoci, kapanie lub zachlapanie.



**Niebezpieczeństwo:** przy zmianie położenia blatu (szczególnie bez korzystania z zabezpieczenia przez ściśnięciem) istnieje ryzyko ściśnięcia. Należy upewnić się, że żadne osoby ani przedmioty nie znajdują się w obszarze zagrożonym lub nie mogą do niego dotrzeć.



**Niebezpieczeństwo:** przy zmianie położenia blatu (szczególnie bez korzystania z zabezpieczenia przez ściśnięciem) istnieje ryzyko ściśnięcia. Należy upewnić się, że żadne osoby ani przedmioty nie znajdują się w obszarze zagrożonym lub nie mogą do niego dotrzeć.



**Niebezpieczeństwo:** nie modyfikować ani nie wprowadzać zmian w jednostce sterującej, elementach sterowanych i pilotach.



**Niebezpieczeństwo:** nie należy użytkować sterownika COMPACT w potencjalnie wybuchowej atmosferze.



**Niebezpieczeństwo:** w przypadku awarii (siłownika lub komponentu), każdorazowo, gdy blat próbuje wyrównać wysokość, może dojść do nieznacznego ruchu przed uruchomieniem wyłącznika bezpieczeństwa. Należy pamiętać, że w takim przypadku istnieje potencjalne ryzyko przytraśnięcia.



**Niebezpieczeństwo:** inteligentna ochrona systemu (ISP) nie jest włączona podczas resetów (patrz 4.2.4) i kalibracji położenia granicznego (patrz 4.2.6). Należy pamiętać, że w tym przypadku istnieje potencjalne ryzyko przytraśnięcia.



**Niebezpieczeństwo:** to urządzenie nie jest przeznaczone do użytku przez osoby (w tym dzieci) o ograniczonych zdolnościach fizycznych, sensorycznych i umysłowych lub bez doświadczenia i/lub wiedzy, chyba, że podlegają one nadzorowi przez osobę odpowiedzialną za ich bezpieczeństwo lub otrzymały instrukcje od takiej osoby dotyczące bezpiecznego i prawidłowego korzystania z jednostki sterującej.



**Niebezpieczeństwo:** dzieci muszą być pod ciągłym nadzorem, aby uniknąć ich zabawy jednostką sterującą.



**Niebezpieczeństwo:** jeżeli przewód zasilający jednostki sterującej jest uszkodzony, musi zostać wymieniony przez producenta, obsługę klienta lub wykwalifikowaną osobę, aby zapobiec potencjalnemu ryzyku.



**Uwaga:** jednostkę sterującą COMPACT należy czyścić wyłącznie suchą lub lekko wilgotną ściereczką. Przed czyszczeniem zawsze należy odłączyć przewód zasilający.



**Uwaga:** w przypadku awarii zasilania sieciowego lub gdy przewód zasilający zostanie odłączony **podczas ruchu napędu**, może być konieczne ręczne resetowanie urządzenia COMPACT!



## 1.8.2 Ważne uwagi dla producentów OEM

Przez producentów OEM rozumie się firmy, które kupują jednostki sterujące COMPACT i instalują je we własnych produktach (np. biurka z elektryczną regulacją wysokości).



**Uwaga:** ze względu na zgodność z UE i bezpieczeństwo produktów zalecamy dostarczenie użytkownikom swoich produktów instrukcji obsługi w odpowiednim języku.



**Uwaga:** dostarczając gotowe produkty, dołącz instrukcję obsługi zawierającą wszystkie instrukcje bezpieczeństwa, których mogą potrzebować konsumenci do bezpiecznego użytkowania produktu.



**Uwaga:** instrukcja obsługi gotowego produktu musi zawierając następującą adnotację: przed użyciem produktu należy zapoznać się z instrukcją obsługi (biuro z elektryczną regulacją wysokości).  
Poinformuj klientów, że instrukcja obsługi musi znajdować się pod ręką w pobliżu produktu (biuro z elektryczną regulacją wysokości).



**Niebezpieczeństwo:** przeprowadź analizę ryzyka swojego produktu (biuro z elektryczną regulacją wysokości), abyś mógł zareagować na wszelkie potencjalne ryzyko resztkowe (np. zmieniając cechy konstrukcyjne, dodając uwagi do instrukcji obsługi i/lub umieszczając ostrzeżenia na produkcie).



**Uwaga:** upewnij się, że żadne nieupoważnione osoby (np. dzieci, osoby będące pod wpływem narkotyków itp.) nie mają dostępu do produktu i/lub jednostki sterującej.

## 1.9 Ważne uwagi dla serwisu



**Niebezpieczeństwo:** upewnij się, że żadne nieupoważnione osoby (np. dzieci, osoby będące pod wpływem narkotyków itp.) nie mają dostępu do produktu i/lub jednostki sterującej.



**Niebezpieczeństwo:** w przypadku usterki należy natychmiast skontaktować się z obsługą klienta. Do naprawy należy wykorzystywać jedynie oryginalne części zamienne. Części mogą być wymieniane wyłącznie przez wykwalifikowanych techników serwisowych, w przeciwnym razie gwarancja zostanie unieważniona.



## 2. Instrukcja instalacji

Zamontuj jednostkę sterującą COMPACT na spodzie blatu. Do montażu będą potrzebne następujące narzędzia:

- Wkrętak krzyżakowy
- Ołówek
- Wiertło (do wiercenia otworów)



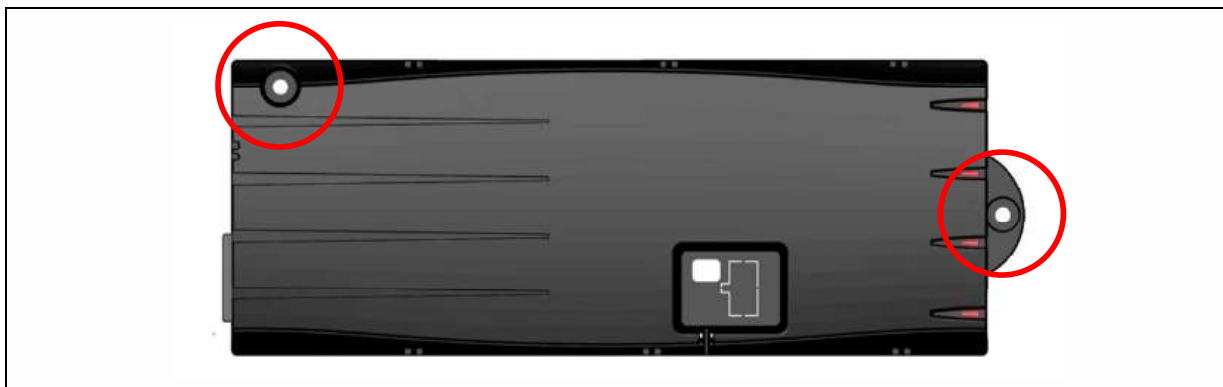
**Uwaga:** przewód zasilający musi być odłączony podczas montażu jednostki sterującej COMPACT.

Aby zamontować jednostkę sterującą COMPACT wykonaj następujące czynności:



**Uwaga:** zalecamy użycie szablonu do wiercenia podczas montażu. Szablon znajduje się w sekcji 6.6. Jeśli nie chcesz go używać, postępuj zgodnie z instrukcją montażu.

1. Umieść jednostkę sterującą w żądanym miejscu pod blatem.
2. Zaznacz otwory do wywiercenia ołówkiem.



Obrazek 2: Krok 2

3. Nawierć dwa otwory.
4. Przymocuj jednostkę sterującą za pomocą śrub, wykorzystując wywiercone otwory.
5. Dokręć odpowiednio dwie śruby.

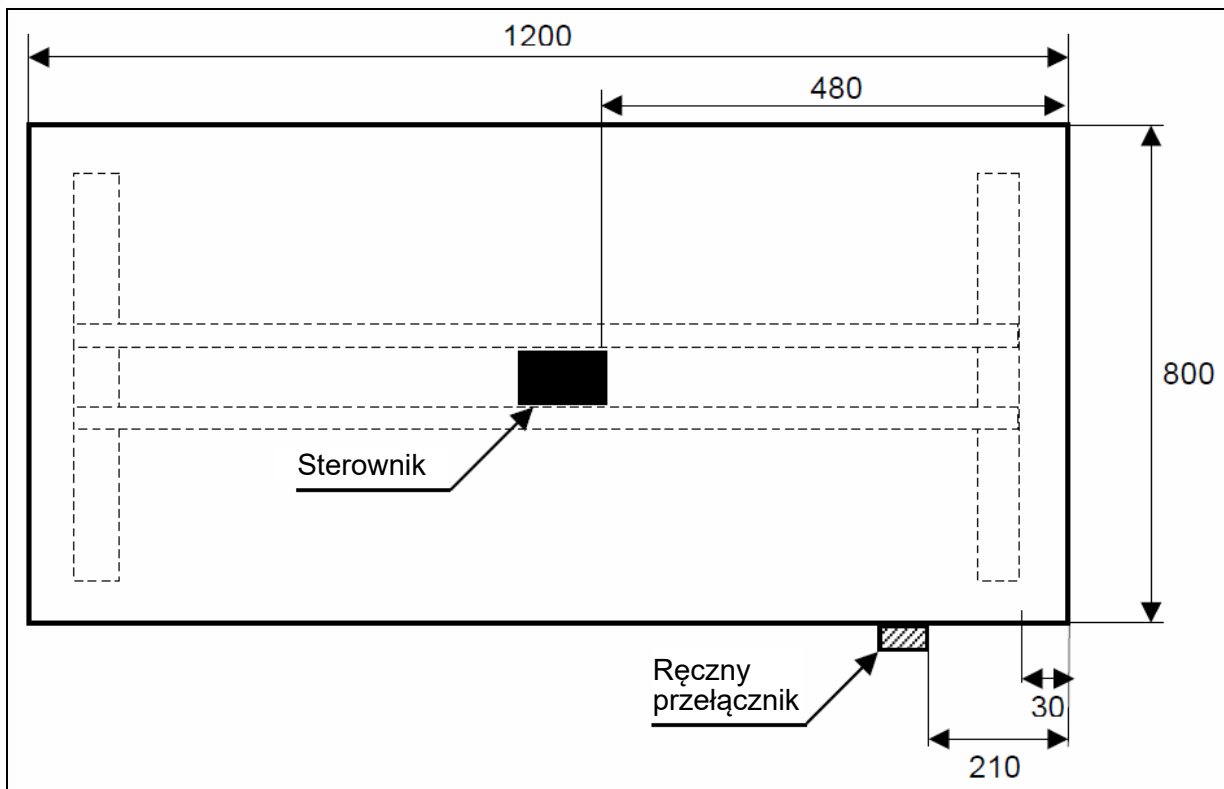


**Uwaga:** LOGICDATA zaleca śruby z łbem soczewkowym DIN7981C 4,8xL z łbem soczewkowym o średnicy 9,5 mm. Długość L śruby powinna pasować do zastosowanego blatu. Moment dokręcania jest zależny od drewna, ale nie powinien przekraczać 2 Nm.



## 2.1 Montaż zgodny z TCO 04

Aby zagwarantować zgodność systemu z TCO 04, jednostka sterująca musi zostać zamontowana w miejscu wskazanym na poniższym obrazku.



Obrazek 3: Pozycja montażowa zasilacza COMPACT zgodna z TCO 04, widok z góry stołu



### 3. Uruchomienie

Zamontuj jednostkę sterującą COMPACT na spodzie blatu. Do montażu będą potrzebne następujące narzędzia:

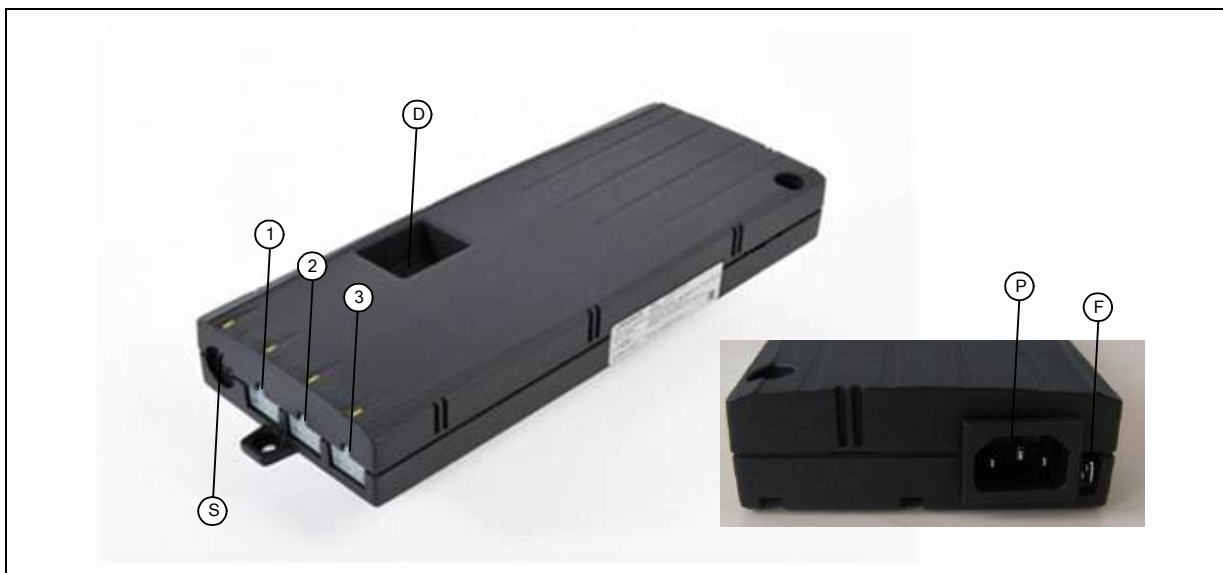
- Wkrętak krzyżakowy
- Ołówek
- Wiertło (do wiercenia otworów)



**Niebezpieczeństwo:** tylko wykwalifikowani technicy mogą uruchamiać zasilacz COMPACT. Wykwalifikowani technicy przechodzą niezbędne szkolenie w zakresie elektrotechniki i są zaznajomieni z niniejszą instrukcją obsługi.

#### 3.1 Gniazda zasilacza COMPACT

Jednostka sterująca COMPACT (COMPACT-3 może obsługiwać trzy siłowniki) posiada następujące gniazda:



Obrazek 4: Gniazda zasilacza


- 1 Gniazdo siłownika (M1)
- 2 Gniazdo siłownika (M2)
- 3 Gniazdo siłownika (M3)
- Gniazdo pilota (HS)
- P Gniazdo sieciowe
- F Uziemienie funkcjonalne, końcówka kablowa do uziemienia ramy biurka (końcówka 6,3x0,8 mm)
- D Gniazdo logiczne DATA dla czujników i kaskady



**Niebezpieczeństwo:** niedopuszczalne jest podłączanie produktów własnej konstrukcji do sterowników siłowników LOGICDATA. Aby zapobiec uszkodzeniu urządzenia, należy używać wyłącznie elementów odpowiednich do sterowników siłowników LOGICDATA.



**Uwaga:** zacisk obok gniazda sieciowego służy jako złącze uziemienia funkcjonalnego. Zacisk ten służy np. do odchylenia ładunku elektrostatycznego od biurka z elektryczną regulacją wysokości. Złącze nie może pełnić funkcję przewodu ochronnego!

Zacisk ten jest również oznaczony symbolem  na górze obudowy.

## 3.2 Procedura uruchomienia



**Uwaga:** przewód zasilający musi być odłączony podczas uruchamiania jednostki sterującej COMPACT.

Aby uruchomić jednostkę sterującą COMPACT, należy wykonać następujące czynności:

### 3.2.1 Podłączanie napędu

Podłącz przewody siłownika do odpowiednich 8-stykowych gniazd siłownika (M1, M2 i M3).



**Uwaga:** podczas podłączania przewodów siłownika należy ściśle przestrzegać kolejności M1, M2, M3.

### 3.2.2 Podłączanie pilota

Podłącz pilota do 7-stykowego złącza (HS).



**Uwaga:** możesz wybrać z szerokiej gamy pilotów LOGICDATA dla jednostki sterującej COMPACT. Dane techniczne pilotów znajdują się na stronie 38.

### 3.2.3 Podłączanie komponentów dodatkowych

Jeśli jednostka sterująca posiada końcówkę kabla uziemiającego, podłącz przewód do metalowej części biurka.

Jeśli jednostka sterująca posiada LogicConnector DATA, możesz podłączyć akcesoria, takie jak czujniki.



**Niebezpieczeństwo:** gdy elementy takie jak czujniki zostaną odłączone od LogicConnector DATA, pamiętaj o prawidłowym odblokowaniu złącza 8-stykowego na kablu. Na tym złączu znajduje się hak mocujący, który należy nacisnąć.



### 3.2.4 Podłączanie zasilania

**Uwaga:** przed podłączeniem przewodu zasilającego sprawdź ponownie następujące elementy:



- Napięcie sieciowe musi być zgodne z danymi na tabliczce znamionowej
- Wszystkie komponenty muszą być podłączone do odpowiednich gniazd
- Kabel uziemiający musi być podłączony

Gdy przewód zasilający jest podłączony, jednostka sterująca COMPACT działa.

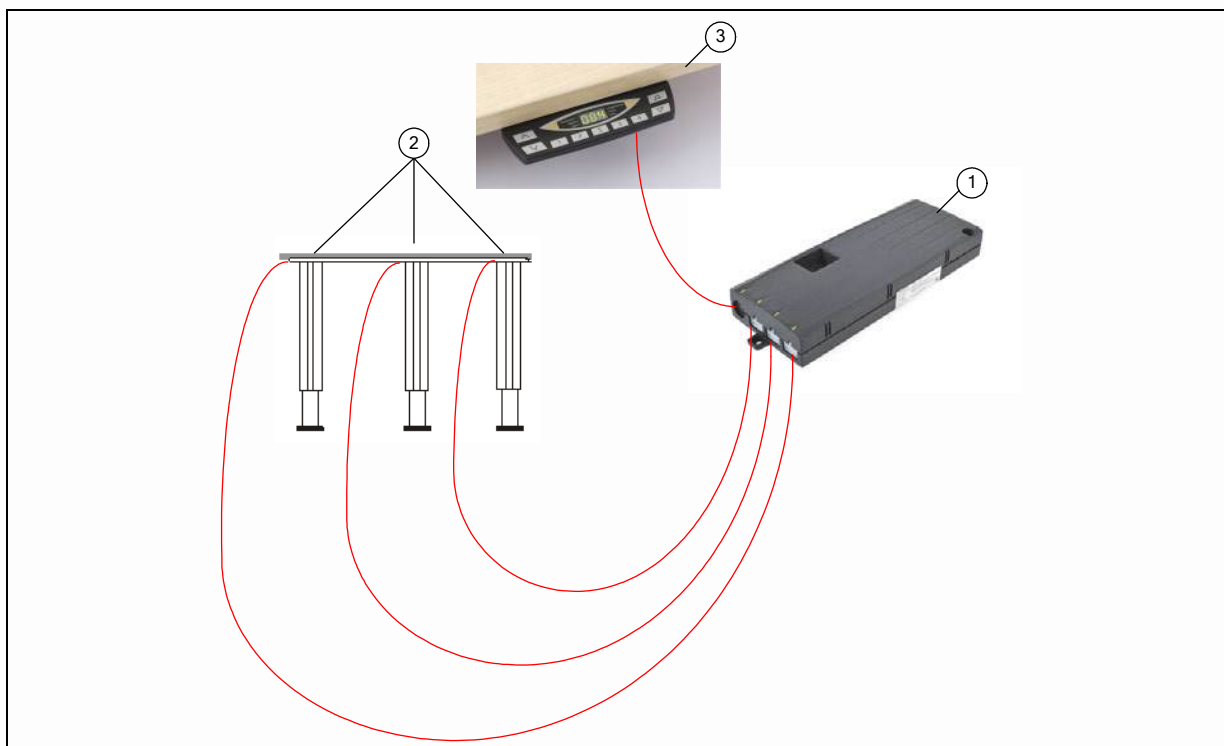


**Uwaga:** w przypadku awarii zasilania sieciowego lub gdy przewód zasilający zostanie odłączony podczas ruchu napędu, może być konieczne ręczne resetowanie urządzenia COMPACT!

### 3.2.5 Konfiguracja systemu (przykład)

Poniższy rysunek przedstawia przypisanie gniazd dla przykładowej konfiguracji. Składa się ona z:

- ① jednostki sterującej COMPACT-3
- ③ siłowników (znajdujących się w nogach stołu)
- ① pilot HSF-MDF-4M4-LD



Obrazek 5: Przykład konfiguracji



## 4. Obsługa zasilacza COMPACT

Aby zapewnić bezpieczną obsługę zasilacza COMPACT, należy przestrzegać następujących instrukcji bezpieczeństwa:



**Uwaga:** w przypadku awarii zasilania sieciowego lub gdy przewód zasilający zostanie odłączony podczas ruchu napędu, może być konieczne ręczne resetowanie urządzenia COMPACT!



**Uwaga:** trzymać dzieci z daleka od elektrycznie regulowanych biurk, jednostek sterujących i pilotów. Istnieje ryzyko obrażeń i porażenia prądem.



**Uwaga:** odłącz przewód zasilający podczas burzy lub jeśli nie zamierzasz korzystać z biurka przez dłuższy czas. Jednostka sterująca może zostać uszkodzona w wyniku skoków napięcia.

### 4.1 Podstawowe funkcje



**Uwaga:** jednostka sterująca COMPACT oferuje szeroki zakres funkcji. Dostępność niektórych funkcji zależy od zastosowanego pilota.

W tej części opisano podstawowe funkcje dostępne dla każdego pilota przeznaczonego do współpracy z jednostkami sterującymi COMPACT.



**Uwaga:** dwie podstawowe funkcje ruchu w górę i w dół są dostępne dla obu grup motorowych osobno. Przeczytaj instrukcję używanego pilota, aby zobaczyć, które przyciski są powiązane z daną grupą siłowników.

#### 4.1.1 Ruch blatu w górę

Ta funkcja umożliwia ruch blatu w górę. Aby zmienić pozycję, wykonaj następujące czynności:



Naciśnij klawisz **strzałki w górę na pulpicie**.  
Naciskaj klawisz do momentu osiągnięcia wymaganej wysokości blatu.



**Uwaga:** blat będzie się przesuwiał w górę, dopóki nie zostanie zwolniony przycisk strzałki w górę lub do momentu osiągnięcia maksymalnej wysokości.



## 4.1.2 Ruch blatu w dół

Ta funkcja umożliwia ruch blatu w dół. Aby zmienić pozycję, wykonaj następujące czynności:



Naciśnij klawisz **strzałki w dół na pulpicie**.

Naciskaj klawisz do momentu osiągnięcia wymaganej wysokości blatu.



**Uwaga:** blat będzie się przesuwał w dół, dopóki nie zostanie zwolniony przycisk strzałki w dół lub do momentu osiągnięcia minimalnej wysokości.

## 4.2 Zaawansowane funkcje








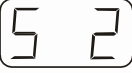
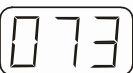
**Uwaga:** możesz korzystać następujących funkcji jednostki sterującej COMPACT, jeżeli posiadasz pilot z przyciskami pamięci pozycji i klawisz pamięci.

### 4.2.1 Zapisywanie położenia blatu

Ta funkcja pozwala zapisać określoną wysokość blatu. Można zapisać jedną wysokość pulpitu na jeden klawisz pozycji pamięci. Aby zapisać pozycję, wykonaj następujące czynności:



**Uwaga:** przy włączeniu jednostki sterującej COMPACT po raz pierwszy, wszystkie zapisane pozycje są ustawione na najniższą wysokość blatu (minimalna pozycja blatu).

1.  Dostosuj wysokość blatu do pozycji, którą chcesz zapisać.  
 Wyświetlacz pokaże wysokość biurka (np. 73 cm).
2.  Wciśnij **klawisz pamięci**.  
 Na wyświetlaczu pojawi się **S-**.
3.  Naciśnij wybrany **przycisk pozycji pamięci** (np. 2).  
 Na wyświetlaczu pojawi się **S 2**.  
Ustalona pozycja blatu zostanie zapisana na wybranym przycisku pamięci pozycji.
4.  Usłyszysz charakterystyczne podwójne kliknięcie, po około 2 sekundach wyświetli się zapisana pozycja blatu.



**Uwaga:** użycie zapisanych pozycji blatu jest dostępne tylko dla pilotów z przyciskami pamięci. Wygląd klawiszy pozycji pamięci różni się w zależności od użytego modelu pilota.



**Uwaga:** możliwość pamięci pozycji i jej późniejszego przywołania dla danej grupy motorycznej zależy od parametru oprogramowania. Jeśli obie grupy siłowników są w stanie zapisać pozycje pamięci, bieżąca pozycja obu grup zostanie zapisana (nawet jeśli są różne). W tym przypadku przywołując zapamiętaną pozycję, obie grupy rozpoczynają ruch w tym samym czasie, nawet jeśli ich kierunek ruchu jest inny.


## 4.2.2 Przywołanie zapisanej pozycji

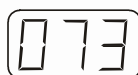
Za pomocą tej funkcji można dostosować blat do zapisanej wysokości. Aby zmienić zapisaną pozycję, wykonaj następujące czynności:



**Uwaga:** dostępność funkcji podwójnego kliknięcia zależy od konfiguracji oprogramowania jednostki sterującej.


### Opcja A (bez funkcji podwójnego kliknięcia)

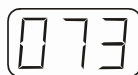
1.  Naciśnij wybrany **przycisk pozycji pamięci** (np. 2) i przytrzymaj go.  
Blat będzie się poruszał do momentu osiągnięcia zapisanej pozycji. Jeśli zwolnisz przycisk pamięci przed osiągnięciem zapisanej pozycji, blat zatrzyma się, a zapisana pozycja blatu nie zostanie osiągnięta.
2. Blat osiągnął zapisaną pozycję. Teraz zwolnij klawisz pozycji pamięci.



Wyświetlacz odczyta bieżącą (zapisaną) pozycję blatu.

### Opcja B (z funkcją podwójnego kliknięcia)

1.  Wciśnij dwukrotnie wybrany **przycisk pozycji pamięci** (np. 2)
2. Po dwukrotnym kliknięciu blat automatycznie dostosuje się do zapisanej pozycji.



Wyświetlacz pokaże bieżącą (zapisaną) pozycję blatu.



**Niebezpieczeństwo:** przy automatycznej zmianie położenia blatu (szczególnie bez korzystania z zabezpieczenia przez ściśnięciem) istnieje ryzyko ściśnięcia. Należy upewnić się, że żadne osoby ani przedmioty nie znajdują się w obszarze zagrożonym lub nie mogą do niego dotrzeć.


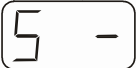







**Uwaga:** w przypadku wciśnięcia innego klawisza, gdy blat automatycznie ustawia się w zapisanej pozycji, dojdzie do natychmiastowego zatrzymania. Następnie należy ponownie aktywować automatyczną regulację blatu do ustalonej wysokości.



### 4.2.3 Zmiana wyświetlanej wysokości blatu

Ta funkcja umożliwia zmianę wysokości wskazanej na wyświetlaczu bez zmiany rzeczywistego położenia blatu. W tym celu należy postępować w następujący sposób:

-  **Naciśnij przycisk pozycji pamięci.**
-  **Wyświetlacz wskaże S –.**  
 **Naciśnij klawisz strzałki w dół przez ok. 5 sekund.**
-  **Wyświetlacz zacznie migać.**  
  **Dostosuj wyświetlaną wysokość, naciskając strzałkę w dół lub w górę.**
-  **Naciśnij przycisk pamięci pozycji. Wyświetlacz wskazuje teraz nowo wprowadzone położenie blatu.**



**Uwaga:** należy pamiętać, że ta procedura nie zmienia rzeczywistej wysokości blatu. Zmienia jedynie wyświetlaną wysokość.



**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna tylko dla pilotów ze zintegrowanym wyświetlaczem.





**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna dla obu grup motorowych osobno. Przeczytaj instrukcję używanego pilota, aby zobaczyć, które przyciski są powiązane z daną grupą siłowników!



## 4.2.4 Ręczne resetowanie

Gdy rzeczywiste położenie blatu nie odpowiada wyświetlanej wysokości lub chcesz wykorzystać skonfigurowany zasilacz przy innym identycznym biurku z elektryczną regulacją wysokości, musisz zresetować najniższą pozycję blatu do minimalnej wysokości.

-  Naciśnij przycisk strzałki w dół.  
Wciskaj ten przycisk, dopóki blat nie osiągnie najniższej pozycji (zaprogramowanej pozycji blatu).
-  Naciśnij ponownie i przytrzymaj **klawisz strzałki w dół**.  
Po upływie ok. 5 sekund, blat będzie powoli przesuwiał się w dół do momentu osiągnięcia najniższej możliwej pozycji.
3. Zwolnij **klawisz strzałki w dół**. Biurko z elektryczną regulacją wysokości może być normalnie używane.



**Niebezpieczeństwo:** inteligentna ochrona systemu (ISP) nie jest włączona podczas resetów i kalibracji położenia granicznego. Należy pamiętać, że w tym przypadku istnieje potencjalne ryzyko przytrzaśnięcia.



**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna dla obu grup motorowych osobno. Przeczytaj instrukcję używanego pilota, aby zobaczyć, które przyciski są powiązane z daną grupą siłowników!



## 4.2.5 Włączanie kalibracji położenia granicznego






Technik serwisowy umożliwi kalibrację położenia granicznego podczas procedury uruchamiania.



**Uwaga:** dostępność funkcji S7 zależy od ustawionych parametrów jednostki sterującej. Konieczny jest pilot z wyświetlaczem i klawiszami pamięci.



**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna tylko dla 1 grupy siłowników!

1.  Naciśnij jednocześnie **przyciski pamięci 1, 2** oraz **strzałkę w górę**. Wciskaj tę kombinację klawiszy przez ok. 10 sekund. Następnie zwolnij przyciski.  
 Na wyświetlaczu pojawi się **S** i **dowolna cyfra**, np. **S 0**.
2.  Naciśnij klawisz **strzałki w górę**, do momentu aż na wyświetlaczu pojawi się S 7.  
 Na wyświetlaczu pojawi się **S 7**.
3.  Naciśnij **klawisz pamięci**.



**Uwaga:** po uruchomieniu menu na wyświetlaczu pojawi się S i dowolna cyfra, np. S 0. Wyświetlana cyfra zależy od parametrów zasilacza.



## 4.2.6 Kalibracja położenia granicznego

Położenia krańcowe należy skalibrować podczas uruchamiania po zainstalowaniu jednostki sterującej.



**Uwaga:** istnieje możliwość ustawienia wszystkich parametrów wymaganych do uruchomienia w fabryce.






**Uwaga:** niezbędny jest pilot z wyświetlaczem i klawiszami pamięci.

Aby skalibrować położenia graniczne, wykonaj następujące czynności:

1.  068 miga na wyświetlaczu.  
  
Uwaga:  
**068** jest wyświetlane, jeśli pilot jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w centymetrach.  
Jeśli wyświetlacz jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w calach, wyświetlacz wskaże wartość **027**.
2.  Naciśnij **klawisz strzałki w dół** i przytrzymaj do momentu osiągnięcia najniższego położenia przez blat.
3.  Ustaw bieżącą wysokość blatu na wyświetlaczu.  
Naciśnij **klawisz pozycji pamięci 1**, aby zwiększyć wyświetlaną pozycję blatu (ruch zablokowany we wszystkich kierunkach).
4.  Naciśnij **klawisz pozycji pamięci 2**, aby zmniejszyć wyświetlaną pozycję blatu (ruch zablokowany we wszystkich kierunkach).
5.  Naciśnij **klawisz pamięci**.  
 **088** wyświetli się na wyświetlaczu.  
  
Uwaga:  
**088** jest wyświetlane, jeśli pilot jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w centymetrach.  
Jeśli wyświetlacz jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w calach, wyświetlacz wskaże wartość **035**.
6.  Naciśnij **klawisz strzałki w górę**, aż do momentu osiągnięcia przez blat najwyższej pozycji.



6. Ustaw bieżącą wysokość blatu na wyświetlaczu.
-  1 Naciśnij **klawisz pozycji pamięci 1**, aby zwiększyć wyświetlaną pozycję blatu.
-  2 Naciśnij **klawisz pozycji pamięci 2**, aby zmniejszyć wyświetlaną pozycję blatu.
7.  S Naciśnij **klawisz pamięci**. Wyświetlacz pokaże bieżącą pozycję blatu (wyświetlacz nie będzie już migać).



**Niebezpieczeństwo:** inteligentna ochrona systemu (ISP) nie jest włączona podczas resetów i kalibracji położenia granicznego. Należy pamiętać, że w tym przypadku istnieje potencjalne ryzyko przytrzaśnięcia.

### 4.3 Funkcje zależne od oprogramowania



**Uwaga:** przed wysyłką jednostka sterująca COMPACT jest parametryzowana za pomocą oprogramowania. Poniższe funkcje są dostępne tylko wtedy, gdy zasilacz zostanie odpowiednio skonfigurowany.



#### 4.3.1 Zakresy niskiej prędkości

Ta funkcja automatycznie spowalnia blat podczas regulacji zanim osiągnie następujące położenia:

- Maksymalne i minimalne położenia blatu
- Wszystkie zapisane pozycje

#### 4.3.2 Obszar bezpieczeństwa

Ta funkcja załącza zatrzymanie bezpieczeństwa dla określonego położenia blatu (skonfigurowanej z oprogramowaniem). Wyłącznik bezpieczeństwa działa w następujący sposób:

1.  Naciśnij i przytrzymaj **klawisz strzałki w dół**. Blat ustawi się na początku obszaru bezpieczeństwa.
2. Ruch blatu zostanie zatrzymany tuż przed obszarem bezpieczeństwa.
3.  **Ponownie naciśnij klawisz strzałki w dół. Blat wówczas ustawi się w najniższej pozycji.**



**Uwaga:** nie można zapisywać położenia blatu w obszarach bezpieczeństwa.






**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna dla obu grup motorowych osobno. Przeczytaj instrukcję używanego pilota, aby zobaczyć, które przyciski są powiązane z daną grupą siłowników!



### 4.3.3 Pozycja zatrzymania dla pojemników oraz półek




Te 2 funkcje mogą być wykorzystane do ograniczenia obszaru ruchu blatu (np. jeśli pojemnik jest umieszczony pod blatem). Położenie zatrzymania dla pojemnika można określić w dolnej połowie zakresu ruchu, położenie zatrzymania dla półki w górnej połowie. Jeśli ustawiona pozycja zatrzymania jest pozycją zatrzymania dla pojemnika, pozycja ta będzie dolną pozycją graniczną. Jeśli ustawiona pozycja jest pozycją zatrzymania dla półki, pozycja ta będzie nową górną pozycją graniczną. Aby zapisać pozycję zatrzymania dla pojemnika/półki, wykonaj następujące czynności:

1.   Ustaw blat w pozycji, w której ma być ustalona pozycja zatrzymania dla pojemnika/półki. Należy to zrobić, naciskając **przycisk strzałki w dół** lub **w górę**, aż do osiągnięcia żądanej pozycji.  
Uwaga:  
Pozycja zatrzymania dla pojemnika może zostać ustalona tylko w dolnej połowie zakresu ruchu, natomiast pozycja dla półki – w górnej połowie.
2.  Naciśnij przycisk S przez 10 sekund. Zasilacz COMPACT wyda dźwięk podwójnego kliknięcia, gdy pozycja zatrzymania zostanie zapisana.



**Uwaga:** Te kroki należy wykonać oddzielnie dla pozycji zatrzymania pojemnika oraz dla półki.

Aby dezaktywować pozycję zatrzymania, postępuj zgodnie z poniższą instrukcją:

1.   Ustaw blat w dowolnym położeniu w dolnej połowie zakresu ruchu, aby dezaktywować pozycję zatrzymania dla pojemnika/ustaw blat w dowolnym położeniu w górnej połowie zakresu ruchu, aby dezaktywować pozycję zatrzymania dla półki.  
Aby to zrobić, naciśnij **klawisz strzałki w dół** lub **w górę**, aż do momentu osiągnięcia żądanej pozycji.
2.  Naciskaj przycisk S przez 10 sekund. Zasilacz COMPACT wyda dźwięk podwójnego kliknięcia, gdy pozycja zatrzymania zostanie dezaktywowana.



**Uwaga:** Te kroki należy wykonać oddzielnie dla pozycji zatrzymania pojemnika oraz dla półki!



**Uwaga:** ta funkcja jest dostępna tylko dla 1 grupy siłowników!



#### 4.3.4 Wykrywanie styków

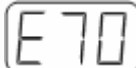
Jednostka sterująca COMPACT jest w stanie wykryć czy siłownik jest podłączony do odpowiedniego gniazda. Ponadto, zasilacz wykrywa, czy siłownik został wymieniony (ta funkcja jest dostępna w zależności od zastosowanego siłownika).

Jeśli siłownik nie został podłączony albo został wymieniony, zasilacz COMPACT wyda dźwięk potrójnego kliknięcia. Dodatkowo, na wyświetlaczu zostanie wskazany odpowiedni kod błędu, jeżeli pilot jest wyposażony w wyświetlacz (lista kodów błędów na stronie 33).

Aby usunąć błąd wykrywania styku, konieczne jest przeprowadzenie ręcznego resetowania (patrz: strona 20).

Oprócz wykrywania styków, zasilacz COMPACT jest w stanie automatycznie wykryć liczbę podłączonych napędów. Ta funkcja jest aktywowana za każdym razem, gdy siłownik zostanie podłączony lub odłączony od zasilacza oraz przy pierwszym użyciu jednostki sterującej. Aby ponownie uruchomić COMPACT po wystąpieniu takiej sytuacji, postępuj zgodnie z instrukcją poniżej:

1. **Możliwe sytuacje:**
  - Siłownik jest podłączony do zasilacza COMPACT
  - Siłownik jest odłączony od zasilacza COMPACT
  - Pierwsze użycie zasilacza COMPACT

Kod błędu E70 jest wyświetlany na wyświetlaczu.
2.  Należy odłączyć zasilanie sieciowe urządzenia
3. COMPACT i odczekać co najmniej 5 sekund.
4. Ponownie podłączyć zasilanie do jednostki COMPACT.
5. Wykonaj ręczny reset (patrz: strona 20).



**Uwaga:** funkcjonalność automatycznego wykrywania zależy od ustawień Siłownika w parametrach oprogramowania COMPACT. Skontaktuj się z LOGICDATA w celu uzyskania dalszych informacji!



**Uwaga:** do wyświetlania kodu błędu niezbędny jest pilot z wyświetlaczem



### 4.3.5 Automatyczny powrót



**Uwaga:** funkcja automatycznego powrotu jest aktywna tylko wtedy, gdy system zabezpieczenia przed ściśnięciem (ISP, przełączniki lub listwy zabezpieczające przed ściśnięciem) jest dostępny i aktywowany w oprogramowaniu!

Po uruchomieniu przez ISP funkcji bezpieczeństwa, blat automatycznie przesuwają się o określoną odległość w przeciwnym kierunku. Zapobiega to możliwemu ryzyku przytrzaśnięcia.



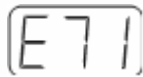
**Uwaga:** pomimo istnienia systemu ISP, w wyjątkowych sytuacjach nadal może występować ryzyko zakleszczenia, ponieważ nie tylko jednostka sterująca, ale także interakcja między systemami mechanicznymi i elektrycznymi jest odpowiedzialna za wyłączenie siłownika. Ponadto, elementy mechaniczne, siłownik i warunki otoczenia wpływają na czułość wyłączania.

Jako producent jednostki sterującej LOGICDATA nie może całkowicie wyeliminować ryzyka rezydualnego ani przyjąć żadnej odpowiedzialności.

Postępuj zgodnie z instrukcjami bezpieczeństwa w instrukcji i obchodź się z produktem z należytą ostrożnością.

### 4.3.6 Konfiguracja systemu antyzgnieniowego

Jeżeli do urządzenia COMPACT jest podłączone urządzenie zabezpieczające ACS-CB-SENS, ryzyko zgniecenia jest zmniejszone. Aby aktywować ACS-CB-SENS, postępuj zgodnie z instrukcjami poniżej:

1. **Możliwe sytuacje:**
  - ACS-CB-SENS jest podłączony do zasilacza COMPACT
  - ACS-CB-SENS został ponownie podłączony do zasilacza po wystąpieniu błędu
  - Pierwsze użycie zasilacza COMPACT w połączeniu z ACS-CB-SENS
2.  Na wyświetlaczu pojawia się kod błędu E71.
3. Upewnij się, że ACS-CB-SENS jest prawidłowo podłączony do zasilacza COMPACT.
4. Odłącz zasilanie sieciowe od urządzenia COMPACT i odczekaj co najmniej 5 sekund.
5. Ponownie podłącz zasilanie do urządzenia COMPACT.



Aby dezaktywować ACS-CB-SENS, postępuj zgodnie z instrukcją poniżej:

1.

**Możliwe sytuacje:**

- ACS-CB-SENS jest odłączony od zasilacza COMPACT

2.

E71

Na wyświetlaczu pojawia się kod błędu E71.

3.

Upewnij się, że ACS-CB-SENS jest odłączony od zasilacza COMPACT. Naciśnij i przytrzymaj klawisz strzałki w górę do momentu osiągnięcia przez blat maksymalnego położenia.

4.



Zasilacz COMPACT wyda dźwięk potrójnego kliknięcia, potwierdzający, że konfiguracja ACS-CB-SENS została dezaktywowana.

5.



**Niebezpieczeństwo:** pomimo istnienia ACS-CB-SENS, w wyjątkowych sytuacjach nadal może występować ryzyko zakleszczenia, ponieważ nie tylko jednostka sterująca, ale także interakcja między systemami mechanicznymi i elektrycznymi jest odpowiedzialna za wyłączenie siłownika. Ponadto, elementy mechaniczne, siłownik i warunki otoczenia wpływają na czułość wyłączenia.

Jako producent jednostki sterującej LOGICDATA nie może całkowicie wyeliminować ryzyka rezydualnego ani przyjąć żadnej odpowiedzialności.

Postępuj zgodnie z instrukcjami bezpieczeństwa w instrukcji i obchodź się z produktem z należytą ostrożnością.



**Niebezpieczeństwo:** wyłączenie ACS-CB-SENS powoduje większe ryzyko przytrzaśnięcia. Inne mechanizmy zapobiegające przytrzaśnięciu, takie jak ISP pozostają aktywne. Jako producent jednostki sterującej LOGICDATA nie może całkowicie wyeliminować ryzyka rezydualnego ani przyjąć żadnej odpowiedzialności. Postępuj zgodnie z instrukcjami bezpieczeństwa w instrukcji i obchodź się z produktem z należytą ostrożnością.

### 4.3.7 Monitorowanie cyklu pracy

Monitorowanie cyklu pracy oznacza, że zasilacz COMPACT działa przez określony czas, a następnie jest wyłączana na określany czas (np. po 2 minutach ciągłej pracy jednostka sterująca jest automatycznie wyłączana na kolejne 18 minut).



### 4.3.8 Zmiana liczby napędów

Możliwe jest dostosowanie liczby napędów, które mogą być kontrolowane przez zasilacz COMPACT. COMPACT-3 może sterować jednym, dwoma lub trzema, natomiast COMPACT-2 jednym lub dwoma siłownikami, zgodnie z wybranymi ustawieniami.



**Uwaga:** ustawienia fabryczne pozwalają na kontrolowanie 3 siłowników w przypadku COMPACT-3 i 2 siłowniki dla COMPACT-2.






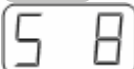






**Niebezpieczeństwo:** tylko wykwalifikowani technicy mogą korzystać z tej funkcji! Nieprawidłowa liczba napędów może spowodować uszkodzenie stołu.



**Uwaga:** niezbędny jest pilot z wyświetlaczem i klawiszami pamięci.

Aby zmienić ustawienia, wykonaj następujące czynności:

1.    Naciśnij jednocześnie **przycisk pamięci 1, 2 i strzałkę w górę**. Trzymaj wciśniętą kombinację klawiszy przez 3 sekundy, następnie je zwolnij.  
 Na wyświetlaczu pojawi się S i **dowolna cyfra, np. S 0**.
2.  Naciskaj klawisz strzałki w górę, aż na wyświetlaczu pojawi się S 8.  
 Naciśnij klawisz pamięci pozycji.
3.  Wyświetlacz wskaże aktualną liczbę napędów (1, 2 lub 3).  
 Naciśnij klawisz strzałki w dół, aby zmniejszyć liczbę napędów. Minimalna ilość to 1.
4.  lub  Naciśnij klawisz strzałki w górę, aby zwiększyć liczbę napędów. Maksymalna ilość musi być zgodna z odpowiednią jednostką sterującą:  
2 napędy dla COMPACT-2  
3 napędy dla COMPACT-3  
Wyświetlacz wskaże wybraną liczbę napędów.

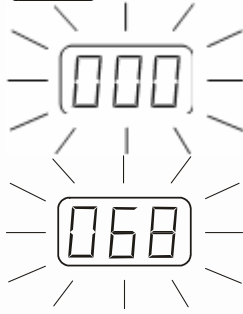


5.



Naciśnij **klawisz pamięci**, aby potwierdzić ustawienia.

6.



Jeżeli na wyświetlaczu miga **000**, konieczne jest przeprowadzenie resetu (patrz: 4.2.4).

Jeżeli na wyświetlaczu miga **068**, konieczne jest przeprowadzenie kalibracji (patrz: 4.2.6).

Uwaga:

**068** jest wyświetlane, jeśli pilot jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w centymetrach.

Jeśli wyświetlacz jest skonfigurowany do wyświetlania wysokości w calach, wyświetlacz wskaże wartość **027**.



**Uwaga:** limit czasu menu wynosi 10 sekund, co oznacza, że menu zamknie się automatycznie bez zapisywania nowych ustawień, jeżeli użytkownik nie naciśnie żadnego klawisza przez 10 sekund.



**Uwaga:** po uruchomieniu menu, na wyświetlaczu pojawi się S i dowolna cyfra, na przykład S 0. Cyfra zależy od parametrów jednostki sterującej.



## 5. Dane techniczne

### Ogólne

|   |  |
|---|--|
| Napięcie zasilania  | EU: 207-254,4V / 50Hz<br>US: 90-127V / 50-60Hz |
| Tolerancje  | zgodnie z DIN ISO 2768-1 c                     |
| Zasilanie w trybie czuwania, główne (typowe)                                      | <0.6W  |
| Napięcie robocze dla wewnętrznej i zewnętrznej elektroniki i czujników Hall'a     | 5VDC 10% 250mA                                 |
| Precyzja pomiaru prądu siłownika przy 100% napięciu wyjściowym i 4-8A na siłownik | ±20%   |
| Temperatura otoczenia   | 0-30°C   |
| Wilgotność względna (przy pracy)  | 5-85% (bez kondensacji)                        |
| Temperatura przechowywania i transportu   | -40-85°C                                       |
| Wilgotność względna (przy przechowywaniu)   | 5-90% (bez kondensacji)                        |
| Klasa ochrony (z zaciskiem uziemiającym)  | I  |
| Długość kabla zasilającego  | 3 m +/- 50 mm                                  |
| Wymiary (L x B x H) [mm]  | 264 x 103 x 37                                 |

### COMPACT-3

|  |  |
|--|--|
| Cykle przełączania   | <b>Cykl wysokiej mocy:</b><br>20s UP: 17,5A@20V 350W<br>20s DOWN: 6,5A@33V 214,5W<br>Pauza: 9min |
| Przedstawione prądy są sumami dla wszystkich kanałów siłownika | <b>Normalny cykl 1/9:</b><br>30s UP: 14A@24V 336W<br>30s DOWN: 6,5A@33V 214,5W<br>Pauza: 9min    |
|  | <b>Normalny cykl 2/18:</b><br>2min ruchu: 6,5A@33V 214,5W<br>Pauza: 18min                        |
|  | <b>Max. prąd na kanał siłownika</b>  |
| Waga (typowa)  | 598g   |



## COMPACT-2

|  |  |
|--|--|
| Cykle przełączania<br><br>Przedstawione prądy są sumami dla wszystkich kanałów siłownika | <b>Cykl wysokiej mocy:</b><br>20s UP: 14A@20V 280W<br>20s DOWN: 3,5A@33V 115,5W<br>Pauza: 9min<br><br><b>Normalny cykl 1/9:</b><br>30s UP: 11A@24V 264W<br>30s DOWN: 3,5A@33V 115,5W<br>Pauza: 9min<br><br><b>Normalny cykl 2/18:</b><br>2min ruchu: 3,5A@33V 115,5W<br>Pauza: 18min |
| Max. prąd na kanał siłownika   | 8A<br>Maksymalna suma prądów ograniczona zgodnie z wartościami pokazanymi powyżej  |
| Waga (typowa)  | 490g   |

### Tabliczka znamionowa

Poniższy rysunek pokazuje tabliczkę znamionową i jej położenie na obudowie zasilacza.



**Uwaga:** specyfikacje na tabliczce znamionowej zależą od wersji zasilacza COMPACT (patrz dane techniczne).



Obrazek 6: Tabliczka znamionowa



## 6. Dodatek

W tej sekcji znajdziesz szczegółowe informacje na następujące tematy:

Możliwe błędy i środki zaradcze

- Komunikaty o błędach na wyświetlaczu pilota
- Wskazanie błędu za pomocą diod LED
- Polecenia klawiszowe
- Produkty opcjonalne
- Szablon do wiercenia

### 6.1 Możliwe błędy i środki zaradcze

#### Napęd nie działa

| Możliwa przyczyna                      | Rozwiązanie  |
|--|--|
| Przewód zasilający nie jest podłączony | Podłącz przewód zasilający do zasilacza                                    |
| Napędy nie są podłączone               | Podłącz przewody od siłowników do zasilacza                                |
| Słaby styk wtyczki                     | Podłącz przewody siłownika, przewód zasilający i pilot w sposób prawidłowy |
| Jednostka sterująca jest uszkodzona    | Skontaktuj się z dostawcą  |
| Pilot jest uszkodzony                  | Wymień pilot na inny   |

#### Napędy poruszają się tylko w jednym kierunku

| Możliwa przyczyna  | Rozwiązanie               |
|--|---------------------------|
| Awaria zasilania sieciowego lub odłączenie zasilania sieciowego <b>podczas ruchu</b> | Ręczny reset*             |
| Jednostka sterująca jest uszkodzona  | Skontaktuj się z dostawcą |
| Pilot jest uszkodzony  | Wymień pilot na inny      |
| Napęd jest uszkodzony  | Skontaktuj się z dostawcą |

\* - jeżeli ruch jest możliwy tylko w dół

#### Jednostka sterująca lub pilot nie działa

| Możliwa przyczyna                      | Rozwiązanie                             |
|--|---|
| Przewód zasilający nie jest podłączony | Podłącz przewód zasilający do zasilacza |
| Pilot nie jest podłączony              | Podłącz pilot                           |
| Jednostka sterująca jest uszkodzona    | Skontaktuj się z dostawcą               |
| Przewód zasilający jest uszkodzony     | Skontaktuj się z dostawcą               |
| Pilot jest uszkodzony                  | Wymień pilot na inny                    |
| Słaby styk wtyczki                     | Podłącz przewody w sposób prawidłowy    |



### 4.3.8 Zmiana liczby napędów



Obrazek 6: Tabliczka znamionowa

| Przyczyna   | Rozwiązanie  |
|---|--|
| Jednostka sterująca COMPACT jest wyposażona w ochronę przed przegrzaniem. Przegrzanie spowodowało zatrzymanie jednostki sterującej. | Poczekaj aż jednostka sterująca ostygnie i komunikat „HOT” zniknie. Zasilacz COMPACT zacznie działać prawidłowo. |



Wyświetlacz pokazuje E + kod błędu.

| Przyczyna   | Rozwiązanie  |
|---|--|
| Jednostka sterująca COMPACT jest wyposażona w ochronę przed przegrzaniem. Przegrzanie spowodowało zatrzymanie jednostki sterującej. | Poczekaj aż jednostka sterująca ostygnie i komunikat „HOT” zniknie. Zasilacz COMPACT zacznie działać prawidłowo. |

| Kod | Opis                             | Rozwiązanie  |
|-----|----------------------------------|--|
| 00  | Błąd wewnętrzny kanał 1          | Odłącz przewód zasilający i skontaktuj się z dostawcą.   |
| 01  | Błąd wewnętrzny kanał 2          |  |
| 02  | Błąd wewnętrzny kanał 3          |  |
| 12  | Wadliwy kanał 1                  | Odłącz jednostkę sterującą.<br>Naprav zewnętrzne zwarcie.<br>Lub<br>Podłącz odpowiedni siłownik do danego gniazda, które pokazuje błąd.<br>Ponownie uruchom jednostkę sterującą. |
| 13  | Wadliwy kanał 2                  |  |
| 14  | Wadliwy kanał 3                  |  |
| 24  | Siłownik nadprądowy M1           | Usuń zablokowane przedmioty z drogi ruchu.   |
| 25  | Siłownik nadprądowy M2           |  |
| 26  | Siłownik nadprądowy M3           | Biorąc pod uwagę przeciążenie, usuń obciążenie z blatu.  |
| 48  | Grupa siłowników nadprądowych M1 |  |
| 49  | Grupa siłowników nadprądowych M2 | Skontaktuj się z dostawcą.   |
| 60  | Ochrona przed kolizją            |  |
| 62  | Nadprądowa jednostka sterująca   |  |



**Uwaga:** Zasilacz COMPACT można sparametryzować, tak, aby po błędzie nadprądowym (E24, E25, E26, E48, E49 i E62) musiał zostać przeprowadzony ręczny reset (patrz: strona 20).



| Kod | Opis  | Rozwiązanie   |
|-----|---|---|
| 36  | Wykrywanie wtyczki w gnieździe siłownika M1       | Podłącz odpowiedni siłownik do gniazda siłownika, który pokazuje błąd.<br>Zresetuj wszystkie siłowniki.   |
| 37  | Wykrywanie wtyczki w gnieździe siłownika M2       |   |
| 38  | Wykrywanie wtyczki w gnieździe siłownika M3       |   |
| 61  | Zmieniony siłownik                                |   |
| 55  | Utracona synchronizacja dla grupy siłowników 1    | Usuń obciążenie z blatu.<br>Zresetuj wszystkie siłowniki.   |
| 56  | Utracona synchronizacja dla grupy siłowników 2    | Jeśli błąd wystąpi po zresetowaniu, skontaktuj się z dostawcą.  |
| 67  | Wysokie napięcie                                  | Odłącz przewód zasilający i skontaktuj się z obsługą klienta.   |
| 70  | 70 Zmieniona konfiguracja siłownika               | Zobacz rozdział 4.3.3   |
| 71  | Zmieniona konfiguracja systemu antyzgniczeniowego | Zobacz rozdział 4.3.6 w celu aktywacji lub dezaktywacji konfiguracji systemu antyzgniczeniowego   |
| 81  | Błąd wewnętrzny                                   | Wykonaj ręczy reset.<br><br>Odłącz przewód zasilający i podłącz go ponownie po kilku sekundach.<br><br>Jeżeli ten błąd występuje często, odłącz przewód zasilający i skontaktuj się z dostawcą. |



**Niebezpieczeństwo:** system detekcji **PowerFail** identyfikuje awarie zasilania sieciowego i zapisuje wszystkie istotne dane, zanim napięcie spadnie poniżej progu krytycznego.

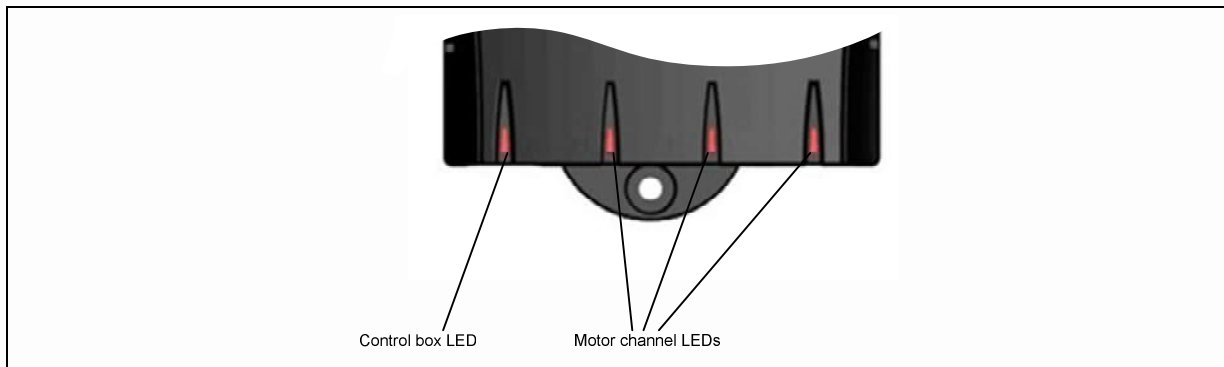
W wyjątkowych sytuacjach takie przechowywanie danych nie jest możliwe, wyświetlany jest błąd **E81** na pilocie (jeśli jest to możliwe), a zasilacz COMPACT wydaje dźwięk potrójnego kliknięcia.

Aby usunąć ten błąd, konieczne jest przeprowadzenie ręcznego resetu (patrz: strona 20).



### 6.3 Wskazanie błędu za pomocą diod LED

W zależności od wersji, zasilacz COMPACT może być wyposażony w diody LED wskazujące błędy, nawet jeśli używany pilot nie posiada wyświetlacza. Diody LED są umieszczone na górze obudowy nad gniazdem pilota i każdym gniazdem siłownika.

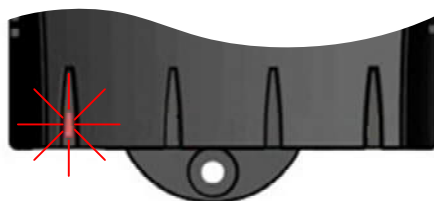


Obrazek 7: Diody LED na zasilaczu COMPACT

Jeśli dioda LED stale świeci lub miga, zapoznaj się z poniższą tabelką pod kątem opisów błędów i sposobów ich usunięcia.

**Kod błędu:**

Dioda LED zasilacza miga.



**Opis:**

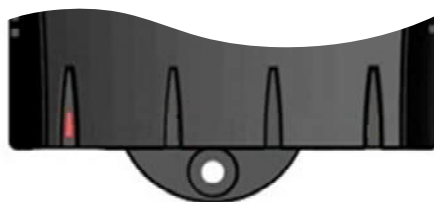
Błąd wewnętrzny.

**Rozwiązanie:**

Wykonaj ręczny reset.  
Odłącz przewód zasilający i podłącz go ponownie po kilku sekundach.  
Jeżeli ten błąd występuje często, odłącz przewód zasilający i skontaktuj się z dostawcą.



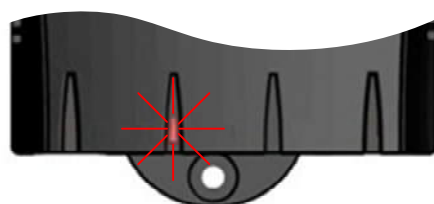
**Kod błędu:**  
Dioda LED zasilacza  
świeci się.



**Kod błędu:**  
Wymagany reset.

**Rozwiązanie:**  
Wykonaj ręczny reset.  
**Uwaga:** Dioda LED nadal się świeci podczas resetowania lub jeśli reset nie jest zakończony. Dezaktywacja diody po zakończeniu resetu.

**Kod błędu:**  
Dioda LED kanału siłownika miga.



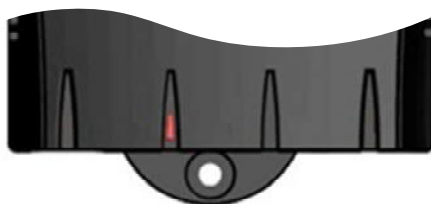
**Kod błędu:**  
Zwarcie kanału siłownika.  
(dioda LED miga nad kanałem,  
którego dotyczy problem)

**Rozwiązanie:**  
Odłącz zasilacz.  
Napraw zewnętrzne zwarcie.  
Ponownie uruchom jednostkę sterującą.



**Kod błędu:**

Dioda LED zasilacza  
świeci się.



**Kod błędu:**

Brak siłownika. (dioda LED miga nad kanałem,  
którego dotyczy problem)

**Rozwiązanie:**

Podłącz odpowiedni siłownik do gniazda,  
które wskazuje błąd. Zresetuj wszystkie  
siłowniki.

## 6.4 Polecenia klawiszowe

Gdy jednostka sterująca jest włączona, zasilacz COMPACT wykorzystuje swoje przekaźniki do dźwiękowego informowania użytkownika o stanie systemu i przyczynie, dla której jednostka sterująca została wcześniej wyłączona. Poniższa tabela wskazuje ilości kliknięć i opisywane przez nie informacje.

| Ilość kliknięć | Informacje o stanie  |
|----------------|--|
| 2x             | <b>Normalna praca:</b> nie wykryto problemów   |
| 1x             | <b>Tryb awaryjny:</b><br>System jest w stanie bezpiecznym, ruch nie jest możliwy.<br>Sprawdź wskaźniki LED i/lub numery błędów na wyświetlaczu pilota. |
| 3x – 6x        | <b>Ostatnie wyłączenie niekompletne/wymuszony reset:</b><br>Sprawdź wskaźniki LED i/lub numery błędów na wyświetlaczu pilota.                          |



## 6.5 Produkty opcjonalne

Następujące produkty opcjonalne są dostępne dla jednostek sterujących COMPACT.



**Uwaga:** można korzystać tylko z niektórych zainstalowanych funkcji jednostki sterującej COMPACT produktu opcjonalnego.

### 6.5.1 Piloty

LOGICDATA dostarcza różne modele pilotów wyposażonych w różne funkcje. Poniższe piloty są kompatybilne ze sterownikami COMPACT.



**Uwaga:** szczegółowe informacje na temat pilotów LOGICDATA znajdują się w osobnym katalogu produktów.

#### HSX-OD-2-LD



Prosty pilot z funkcją ruchu:

- Wytrzymały
- Ekonomiczny
- Kompaktowy rozmiar

#### HSE-MDF-2-LD



Wkładka ręczna z funkcją ruchu:

- Łatwość instalacji
- Wyświetlacz
- Montowana w blacie

#### IRR-DSK-SET-LIGHT



Standardowy pilot na podczerwień:

- Brak kabli
- Ergonomiczna obudowa
- 16 kanałów
- 2 grupy siłowników
- 6 pozycji pamięci



### HSU-OD-2-LD



- Prosty pilot z funkcją ruchu
- 2 przyciski
  - Srebrny kolor
  - Miękkie klawisze dotykowe

### HSU-MDF-2-LD



- Pilot z wyświetlaczem bez funkcji pamięci pozycji
- 2 przyciski ruchu
  - Wyświetlacz
  - Srebrny kolor
  - Miękkie klawisze dotykowe

### HSU-MDF-4M2-LD



- Pilot z wyświetlaczem i funkcją pamięci pozycji
- 5 pozycji pamięci
  - 2 przyciski ruchu
  - Wyświetlacz
  - Srebrny kolor
  - Miękkie klawisze dotykowe

### HSM-OD-2-LD



- Konkurencyjna cena
- Kompaktowy rozmiar
- Ergonomiczna obudowa

### HSF-MDF-4M4-LD



- Płaska konstrukcja
- Wyświetlacz wskazujący status
- Miękkie klawisze dotykowe
- Mechanizm całkowicie przesuwający pilot pod blat
- Precyzyjny wyświetlacz do 0.1 cala lub cm

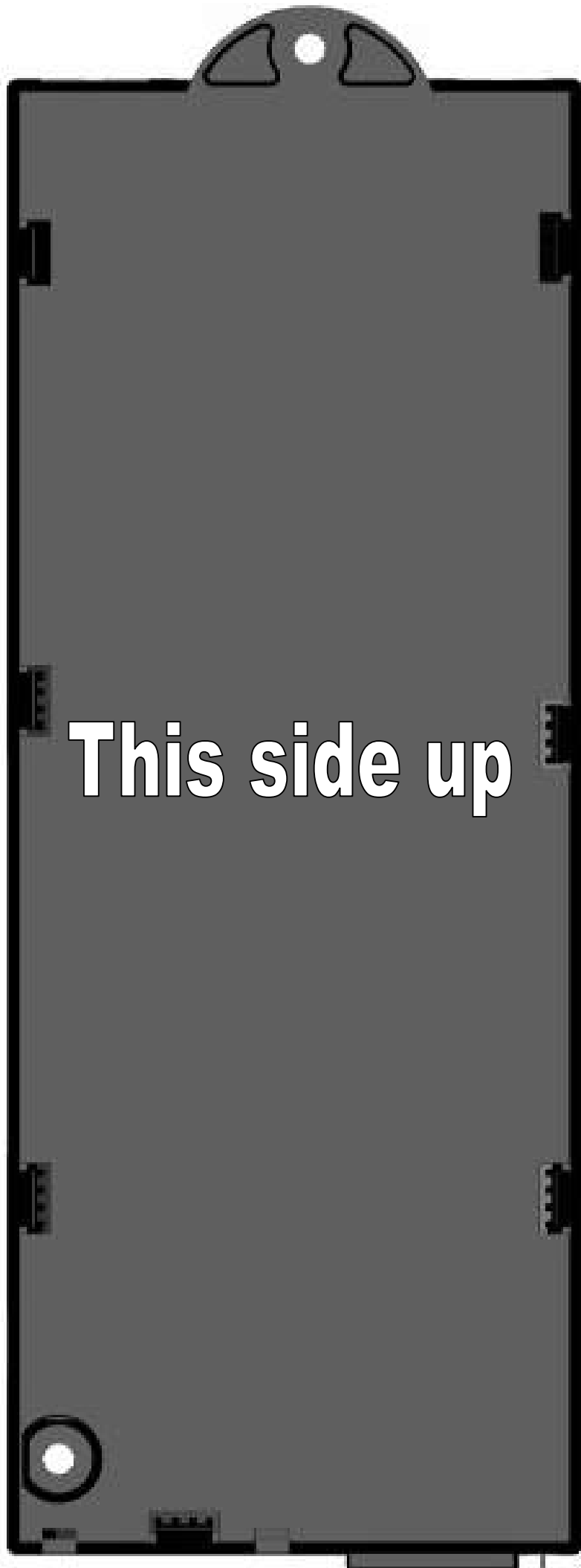


## 6.6 Szablon do wiercenia

Wytnij szablon do wiercenia i zaznacz otwory na blacie.



**Uwaga:** umieść szablon do wiercenia ze wskazaną stroną do góry w miejscu, w którym ma zostać zamontowany zasilacz COMPACT.



**This side up**



## 7. Dalsze informacje

### 7.1 Utylizacja

Podczas utylizacji zasilacza COMPACT należy przestrzegać następujących instrukcji utylizacji:



**Uwaga:** Zasilacz COMPACT jest urządzeniem elektrycznym lub elektronicznym zgodnie z dyrektywą 2002/96/WE i dlatego jest oznaczona symbolem przedstawionym po lewej stronie.



**Uwaga:** należy zapewnić ekologiczną utylizację wszystkich elementów zasilacza (oddziel części plastikowe i elektroniczne do zbiórki). Zapewnij również ekologiczną utylizację wszystkich innych komponentów (napędów, kabli itp.).

## 7.2 Normy

### Europa

- DIN EN 60335-1:2002 + A11:2004 + A1:2004 + A12:2006 + A2:2006 + A13:2008
- DIN EN 61000-6-3\*VDE 0839-6-3: 2007 09
- DIN EN 61000-6-2\*VDE 0839-6-2: 2006 03
- DIN EN 61000-3-2:2006
- DIN EN 61000-3-3:2007
- SELV według EN60335-1

### Stany Zjednoczone i Kanada

- cULus 60950
- CSA C22.2 60950-1-03

### Australia

- IEC 60335-1:2006
- DIN EN 61000-6-3\*VDE 0839-6-3: 2007 09
- DIN EN 61000-6-2\*VDE 0839-6-2: 2006 03



**Uwaga: ten produkt jest zgodny z RoHS zgodnie z dyrektywą 2002/95/WE.**



**Uwaga: ten produkt jest zgodny z REACH zgodnie z dyrektywą 2006/121 / WE (Rozporządzenie 1907/2006).**

### 7.3 Informacje o producencie

|  |   |
|--|---|
| <b>LOGICDATA</b><br>Electronic & Software Entwicklungs GmbH<br>Wirtschaftspark 18<br>8530 Deutschlandsberg - Austria | Tel: +43 (0)3462 5198 0<br>Fax: +43 (0)3462 5198 530<br>E-mail: <a href="mailto:office@logicdata.at">office@logicdata.at</a><br><a href="http://www.logicdata.at">http://www.logicdata.at</a> |
|--|---|